

USB 转 CAN 模块

目录

1.	概述	2
2.	配置模块 CAN 波特率	3
	修改 CAN ID	
4.	通过模块获取版本号与 IMU 数据	5
5.	通过模块升级设置	6
6.	更新记录	7



1. 概述

此模块是将 USB 口的串口信号转换为 CAN 信号的模块,需要安装 CH340 驱动: https://witpic-1253369323.cos.ap-guangzhou.myqcloud.com/soft/CH340 驱动.rar



工作模式主要分为透传模式与配置模式两种:

- 1. 在配置模式下可以对模块进行参数的配置操作,如设置 CAN 波特率,设置只允许接收与发送的 ID 等。
- 2. 透传模式下 USB 端收到的数据不带帧 ID 与长度,从 CAN 网络过来的帧,模块会先 去掉帧 ID 和长度再传到 USB 端。发送的所有数据都是数据帧(标准数据帧或扩展 数据帧)。默认情况下只允许发送标准帧 ID0x64,只接收标准帧 ID0x64 与 0xC8。





2. 配置模块 CAN 波特率

Usb 转 can 模块设置 can 波特率的方式有两种,第一种通过我公司上位机进行设置(推荐),第二种通过串口助手发送指令的方式设置(不推荐)。

1. 通过上位机进行设置 Usb 转 can 模块的波特率。 串口波特率选择 115200, 在固件升级页面中,点击设置,选择需要的波特率,点击设置按钮即可:



- 2. 通过串口助手发送 AT 指令设置 以设置波特率率 500K 为例,在串口助手中选择 115200 波特率后中依次发送如下指 令:
- (1) 发送进入配置模式指令: AT+CG\r\n
- (2) 发送设置 CAN 波特率指令 AT+CAN_BAUD=500000\r\n
- (3) 查询 CAN 波特率是否设置成功: AT+CAN BAUD=?
- (4) 退出配置模式进入透传模式指令: AT+ET\r\n 退出配置模式后 flash 自动进行保存



USB 转 CAN 模块说明



3. 修改 CAN ID

usb 转 can 模块默认发送的 id 为 0x64,默认接收的 ID 有两个,分别为 0x64 与 0xC8。与上位机与原极 IMU 连接需要设置 USB 转 CAN 模块的发送与接收的 ID 分别为 0x64 与 0xC8。即默认的设置即可连接上位机。

如有修改 ID 的需求,在串口助手中选择 115200 波特率后中依次发送如下指令:

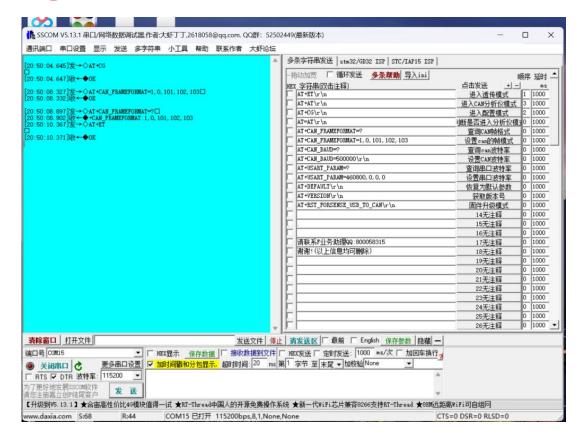
- (1) 发送进入配置模式指令: AT+CG\r\n
- (2) 发送设置 CAN 帧格式指令 AT+CAN_FRAMEFORMAT=1,0,101,102,103
- (3) 查询 CAN 帧格式是否设置成功: AT+CAN FRAMEFORMAT=?

退出配置模式进入透传模式指令: AT+ET\r\n

如上, USB 转 CAN 模块成功设置发送的 ID 为 0x65, 接收的 ID 为 0x66 与 0x67。



USB 转 CAN 模块说明



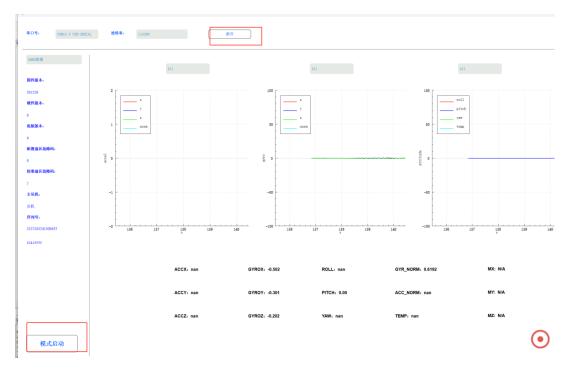
4. 通过模块获取版本号与 IMU 数据

原极 IMU 默认的 can 波特率为 500k, 所以 usb 转 can 模块需要设置 can 波特率为 500k, 默认情况下发送与接收 ID 无需更改。

设置完毕后,点击上位机的串口连接后,可成功获取到版本号,点击模式启动可获取到 imu 数据。

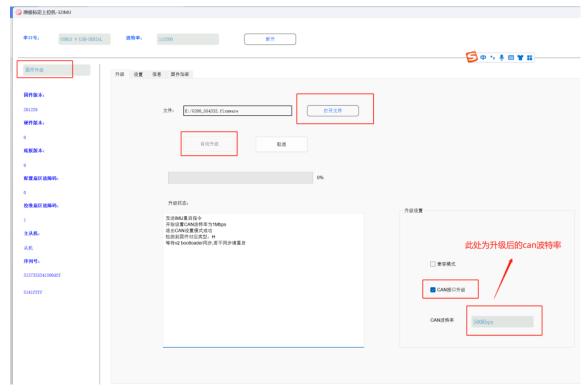


USB 转 CAN 模块说明



5. 通过模块升级设置

当对 IMU 首次进行固件升级时,上位机要要先获取到版本号,成功获取到版本号后再进行升级操作。







升级时请注意以下几点:

- 1.升级过程中,出现等待 v2 bootloader 同步,若不同步请重启的字样时,请对 IMU 模块进行断电重启,断电重启后升级才会继续下去。
- 2.升级时请勾选 CAN 接口升级选项,选择 CAN 波特率为固件升级后的波特率。
- 3.升级失败后,上位机将无法获取到版本号,此时并不影响固件的升级,可以尝试再次进行升级。

6. 更新记录

版本	日期	状态/注释
版本 1.0	2023.09.20	首次发行